

ОПИСАНИЕ РЕШЕНИЙ ВЫРОЖДЕННОЙ ПРОБЛЕМЫ
МОМЕНТОВ НА ОСИ И ПОЛУОСИ

1. Решения матричной проблемы моментов Гамбургера (H) на оси и Стильтеса (S) на полуоси параметризуются посредством дробно-линейного преобразования (ДЛП), матрица-функция (м.-ф.) $A(z)$ которого оказывается J -растягивающей в верхней полуплоскости и J -унитарной на вещественной оси. Параметрами в ДЛП являются пары мероморфных м.-ф. — неванлинновские в задаче H или стильтесовские в задаче S .

В невырожденном случае задачи H [1] и задачи S [2] матрица ДЛП имеет полный ранг, а в качестве параметров в ДЛП подставляются произвольные пары м.-ф.

В настоящей работе описываются решения вырожденных задач H и S . Как и в невырожденном случае, множество решений параметризуется посредством ДЛП, матрица которого является J -растягивающей в верхней полуплоскости и J -унитарной на вещественной оси. Однако подставляемые параметры уже не произвольны, а выбираются специальным образом. Указанное описание устанавливается следующими двумя теоремами.

Теорема 1.1. Множество решений задачи H параметризуется посредством ДЛП

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{d\Sigma(\lambda)}{\lambda - z} = [a_{11}(z) p(z) + a_{12}(z) q(z)] [a_{21}(z) p(z) + a_{22}(z) q(z)]^{-1}, \quad (1.1)$$

где матрица-функция ДЛП $A(z) = \|a_{ik}(z)\|_{i,k=1}^2$ является J -растягивающей в верхней полуплоскости и J -унитарной на вещественной оси;

$$p(z) = \begin{bmatrix} \hat{p}(z) & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad q(z) = \begin{bmatrix} \hat{q}(z) & 0 \\ 0 & I \end{bmatrix};$$

$\{p(z), q(z)\}$ — произвольная неванлинновская пара.

Теорема 1.2. Множество решений задачи S параметризуется посредством ДЛП

$$\int_0^{\infty} \frac{d\Sigma(\lambda)}{\lambda - z} = [a_{11}(z) p(z) + a_{12}(z) q(z)] [a_{21}(z) p(z) + a_{22}(z) q(z)]^{-1}, \quad (1.2)$$

где матрица-функция ДЛП $A(z)$ является J -растягивающей в верхней полуплоскости и J -унитарной на вещественной оси;

$$p(z) = \begin{bmatrix} \hat{P}(z) & \\ & 0 \\ & & I \end{bmatrix} U, \quad q(z) = \begin{bmatrix} \hat{q}(z) & \\ & I \\ & & 0 \end{bmatrix} U;$$

$\{p(z), q(z)\}$ — произвольная стилтьесовская пара; U — матрица подстановки, определяемая данными задачи, а соответствующие блоки в блочных представлениях $p(z)$ и $q(z)$ имеют одинаковые размерности.

Пару мероморфных в верхней полуплоскости м.-ф. $\{p(z), q(z)\}$ называют неванлинновской, если выполняются следующие условия: $\det(p^*(z)p(z) + q^*(z)q(z)) \neq 0$ (1.3); $-i(q^*(z)p(z) - p^*(z)q(z)) \geq 0$ (1.4).

Если же м.-ф. $p(z), q(z)$ мероморфны вне полуоси $[0, \infty)$ и наряду с условиями (1.3), (1.4) удовлетворяют условию $-i(zq^*(z)p(z) - \bar{z}p^*(z)q(z)) \geq 0$, то пару $\{p(z), q(z)\}$ называют стилтьесовской.

Пары $\{p(z), q(z)\}, \{p_1(z), q_1(z)\}$ называют эквивалентными, если существует мероморфная м.-ф. $f(z)$ такая, что $p_1(z) = p(z)f(z)$, $q_1(z) = q(z)f(z)$ $\det f(z) \neq 0$.

2. Проблема моментов Гамбургера (H): для заданного набора $m \times m$ -матриц $\{s_i\}_{i=0}^{2n}$ описать все $m \times m$ -матричные меры $d\Sigma(\lambda) \geq 0$, для которых $s_i = \int_{-\infty}^{\infty} \lambda^i d\Sigma(\lambda)$, $i = 0, \dots, 2n$.

Критерием разрешимости задачи H служит [3] положительная определенность блок-матрицы $K = \|s_{i+j}\|_{i,j=0}^n \geq 0$ (2.1).

В невырожденном случае ($K > 0$) матрица-функция ДЛП (1.1) $A(z)$ представляется [1] в виде

$$A(z) = I - iz \begin{bmatrix} M^*(\bar{z}) \\ -u^*(\bar{z}) \end{bmatrix} K^{-1} [M(0), -u(0)] J, \quad (2.2)$$

где $M^*(\bar{z}) = \left[0, s_0, \dots, \sum_{i=0}^{n-1} s_i z^{n-i-1} \right]$, $u^*(\bar{z}) = [I, zI, \dots, z^n I]$, (2.3)

$$J = \begin{bmatrix} 0 & iI_m \\ -iI_m & 0 \end{bmatrix}.$$

Представление (2.2) невозможно, если K вырождена. В этом случае используем аналог пошагового процесса Шура, описанного в работе [1]. Полагая $s_i^{(0)} = s_i$ ($i = 0, \dots, 2n$), рекуррентно строим матрицы $s_i^{(k)}$ ($k = 1, \dots, 2n; i = 0, \dots, 2n - 2k$) по приведенному ниже правилу.

1) Если $\det s_0^{(k)} \neq 0$, то полагаем

$$\|s_{i+j}^{(k+1)}\|_{i,j=0}^{n-k-1} = T_k W_k T_k^*, \quad (2.4)$$

где

$$W_k = \|s_{i+j}^{(k)}\|_{i,j=1}^{n-k} - \begin{bmatrix} s_1^{(k)} \\ \vdots \\ s_{n-k}^{(k)} \end{bmatrix} s_0^{(k)-1} [s_1^{(k)}, \dots, s_{n-k}^{(k)}]; \quad (2.5)$$

$$T_k^{-1} = \begin{bmatrix} s_0^{(k)} & & & & \\ s_1^{(k)} & \cdot & & & \\ \vdots & & \cdot & & \\ s_{n-k-1}^{(k)} & \cdot & \cdot & \cdot & s_0^{(k)} \end{bmatrix}. \quad (2.6)$$

Непосредственно проверяется, что блок-матрица $T_k W_k T_k^*$ сохраняет структуру блок-матрицы K , чем оправдывается представление (2.4). На этом факте и основывается пошаговый процесс.

Положительная определенность блок-матрицы

$$\|s_{i+j}^{(k)}\|_{i,j=0}^{n-k} \geq 0, \quad k = 1, \dots, n \quad (2.7)$$

следует немедленно из (2.1), (2.5) и леммы о неотрицательной блок-матрице [4].

2) Если $\det s_0^{(k)} = 0$, то из (2.7) следует существование унитарной матрицы U_k такой, что

$$U_k s_i^{(k)} U_k^* = \begin{bmatrix} \hat{s}_i^{(k)} & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad i = 0, \dots, 2n - 2k; \quad \hat{s}_0^{(k)} > 0. \quad (2.8)$$

В этом случае полагаем

$$\|s_{i+j}^{(k+1)}\|_{i,j=0}^{n-k-1} = \hat{T}_k \hat{W}_k \hat{T}_k^*,$$

где блок-матрицы \hat{T}_k, \hat{W}_k определяются матрицами $\hat{s}_i^{(k)}$, так же, как T_k, W_k — матрицами $s_i^{(k)}$ по формулам (2.5), (2.6).

Пологая $\nu(k) = \sum_{j=0}^{k-1} \text{def} s_0^{(k)}$, свяжем с матрицами $s_i^{(k)}$ матрицы-функции

$$A_k(z) = \begin{bmatrix} 0 & 0 & -I_{m-\nu(k)} & 0 \\ 0 & I_{\nu(k)} & 0 & 0 \\ I_{m-\nu(k)} & 0 & z s_0^{(k)-1} - s_0^{(k)-1} s_1^{(k)} s_0^{(k)-1} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & I_{\nu(k)} \end{bmatrix}, \quad (2.9)$$

если $\det s_0^{(k)} \neq 0$, или

$$A_k(z) = \begin{bmatrix} U_k^* & \\ & I_{\nu(k)} \\ & & U_k^* \\ & & & I_{\nu(k)} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 0 & 0 & -I_{m-\nu(k+1)} & 0 \\ 0 & I_{\nu(k+1)} & 0 & 0 \\ I_{m-\nu(k+1)} & 0 & z \hat{s}_0^{(k)-1} - \hat{s}_0^{(k)-1} \hat{s}_1^{(k)} \hat{s}_0^{(k)-1} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & I_{\nu(k+1)} \end{bmatrix}, \quad (2.10)$$

если $\det s_0^{(k)} = 0$. При этом матрица U_k определена соотношением (2.8).

Теперь можем уточнить теорему 1.1.

Матрица-функция ДЛП (1.2) имеет вид

$$A(z) = \prod_{i=0}^n A_i(z), \quad (2.11)$$

где $A_k(z)$ определены формулами (2.9), (2.10); $\{p(z), \hat{q}(z)\}$ — произвольная неванлинновская пара размера $(m - \nu(n)) \times (m - \nu(n))$.

Независимыми параметрами в (1.2) являются классы эквивалентности неванлинновских пар: различные пары приводят к одной и той же мере $d\Sigma(\lambda)$ тогда и только тогда, когда они эквивалентны.

Заметим, что в невырожденной ситуации (т.е. $\nu(n) = 0$) формула (2.11) дает разложение J -элементарного кратного множителя $A(z)$ из (2.2) в произведение Бляшке—Потапова двучленных элементарных множителей полного ранга.

3. Проблема моментов Стильтеса (S)₁ для заданного набора $m \times m$ -матриц $\{s_i\}_{i=0}^{2n+1}$ описать все $m \times m$ -матричные меры $d\Sigma(\lambda) \geq 0$, для которых

$$s_i = \int_0^{\infty} \lambda^i d \sum(\lambda) \quad (i = 0, \dots, 2n); \quad s_{2n+1} \geq \int_0^{\infty} \lambda^{2n+1} d \sum(\lambda).$$

Критерий разрешимости задачи S — положительная определенность [5] блок-матриц $K_0 = \|s_{i+j}\|_{i,j=0}^n \geq 0$, $K_1 = \|s_{i+j+1}\|_{i,j=0}^n \geq 0$ (3.1).

В невырожденной ситуации ($K_0 > 0$, $K_1 > 0$) задача S решена [2]. В этом случае матрица-функция ДЛП (1.2) $A(z)$ записывается в групповой форме:

$$A(z) = I - i \begin{bmatrix} zM^*(\bar{z}) & zM^*(\bar{z}) + R^* \\ -zu^*(\bar{z}) & -zu^*(\bar{z}) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} K_0^{-1} & \\ & K_1^{-1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & -u(0) \\ R & 0 \end{bmatrix} J,$$

где $M(z)$, $u(z)$ определены формулами (2.3), а $R^* = [s_0, \dots, s_n]$. Вырожденный случай задачи S разнообразнее, чем в задаче H , так как множество решений зависит от характера вырождения уже двух блок-матриц K_0 и K_1 . Впрочем, и здесь применим пошаговый процесс. По данным задачи рекуррентно строим матрицы $s_i^{(k)}$ ($k = 0, \dots, n$; $i = 0, \dots, 2n - 2k + 1$), полагая, как и в п.2, $s_i^{(0)} = s_i$ ($i = 0, \dots, 2n + 1$). При этом в зависимости от характера вырождения K_0 и K_1 приходится различать три случая.

1) Если $\det s_0^{(k)} \neq 0$, $\det s_1^{(k)} \neq 0$, то полагаем

$$\|s_{i+j}^{(k+1)}\|_{i,j=0}^{n-k-1} = R_k W_k R_k^*; \quad (3.2)$$

$$\|s_{i+j+1}^{(k+1)}\|_{i,j=0}^{n-k-1} = R_k V_k R_k^*, \quad (3.3)$$

где

$$V_k = \|s_{i+j+1}^{(k)}\|_{i,j=1}^{n-k} - \begin{vmatrix} s_2^{(k)} \\ \vdots \\ s_{n-k+1}^{(k)} \end{vmatrix} s_1^{(k)-1} [s_2^{(k)}, \dots, s_{n-k+1}^{(k)}]; \quad (3.4)$$

$$R_k^{-1} = \begin{bmatrix} s_1^{(k)} & s_0^{(k)-1} & \cdot & \cdot & \cdot \\ s_2^{(k)} & s_0^{(k)-1} & \cdot & \cdot & 0 \\ \vdots & \vdots & \cdot & \cdot & \cdot \\ s_{n-k}^{(k)} & s_0^{(k)-1} & \cdot & \cdot & s_1^{(k)} s_0^{(k)-1} \end{bmatrix}, \quad (3.5)$$

а W_k определяется соотношением (2.5).

Непосредственная проверка показывает, что блок-матрицы $R_k W_k R_k^*$ и $R_k V_k R_k^*$ сохраняют структуру соответственно моментных матриц K_0 и K_1 . Этот факт делает правомерными представления (3.2), (3.3) и обосновывает возможность пошагового процесса.

Из (2.5), (3.1) — (3.4) по лемме о неотрицательной блок-матрице получаем

$$\|s_{i+j}^{(k)}\|_{i,j=0}^{n-k} \geq 0, \|s_{i+j+1}^{(k)}\|_{i,j=0}^{n-k-1} \geq 0, k = 0, \dots, n. \quad (3.6)$$

2) Если $\text{def } \hat{s}_0^{(k)} = \text{def } \hat{s}_1^{(k)} \geq 1$, то в виду (3.6) существует унитарная матрица U_k такая, что

$$U_k \hat{s}_i^{(k)} U_k^* = \begin{bmatrix} \hat{s}_i^{(k)} & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} (i = 0, \dots, 2n - 2k + 1); \quad \hat{s}_0^{(k)} > 0, \hat{s}_1^{(k)} > 0.$$

В этом случае полагаем

$$\|s_{i+j}^{(k+1)}\|_{i,j=0}^{n-k-1} = \hat{R}_k \hat{W}_k \hat{R}_k^*, \quad \|s_{i+j+1}^{(k+1)}\|_{i,j=0}^{n-k-1} = \hat{R}_k \hat{V}_k \hat{R}_k^*,$$

где блок-матрицы $\hat{R}_k, \hat{W}_k, \hat{V}_k$ определяются матрицами $\hat{s}_i^{(k)}$ так же, как R_k, W_k, V_k — матрицами $s_i^{(k)}$ в формулах (2.5), (3.4), (3.5).

3) Если $\eta = \text{def } \hat{s}_1^{(k)} > \text{def } \hat{s}_0^{(k)} = \mu$, то при надлежащем выборе унитарной матрицы U_k имеем

$$U_k \hat{s}_0^{(k)} U_k^* = \begin{bmatrix} \hat{s}_0^{(k)} & 0 \\ 0 & 0_\mu \end{bmatrix}, \quad \hat{s}_0^{(k)} > 0;$$

$$U_k \hat{s}_i^{(k)} U_k^* = \begin{bmatrix} \hat{s}_i^{(k)} & 0 \\ 0 & 0_\eta \end{bmatrix} (i = 1, \dots, 2n - 2k + 1) \quad \hat{s}_1^{(k)} > 0.$$

Пусть $\tilde{s}_0^{(k)} = \begin{bmatrix} a_k & b_k \\ b_k^* & c_k \end{bmatrix}$, $\hat{s}_0^{(k)} = a_k - b_k c_k^{-1} b_k^* (rg \hat{s}_0^{(k)} = rg \hat{s}_1^{(k)})$.

Тогда

$$\|s_{i+j}^{(k+1)}\|_{i,j=0}^{n-k-1} = \hat{Q}_k \hat{W}_k \hat{Q}_k^*; \quad \|s_{i+j+1}^{(k+1)}\|_{i,j=0}^{n-k-1} = \hat{Q}_k \hat{V}_k \hat{Q}_k^*,$$

где

$$\hat{Q}_k^{-1} = \begin{bmatrix} \hat{s}_1^{(k)} & & & \\ \hat{s}_2^{(k)} & \cdot & & \\ \vdots & \cdot & \cdot & \\ \hat{s}_{n-k}^{(k)} & \cdot & \cdot & \hat{s}_2^{(k)} \hat{s}_1^{(k)} \end{bmatrix},$$

а \hat{W}_k, \hat{V}_k определяются так же, как и в случае 2.

Полагая $v(k) = \sum_{j=0}^{k-1} \text{def } s_1^{(j)}$, свяжем с каждым из перечисленных случаев матрицу-функцию

$$1) A_k(z) = \left[\begin{array}{c|c} I_m & \begin{bmatrix} s_0^{(k)} s_1^{(k)-1} s_0^{(k)} & 0 \\ 0 & 0_{v(k)} \end{bmatrix} \\ \hline \begin{bmatrix} -z s_0^{(k)-1} & 0 \\ 0 & 0_{v(k)} \end{bmatrix} & \begin{bmatrix} I - z s_1^{(k)-1} s_0^{(k)} & 0 \\ 0 & I_{v(k)} \end{bmatrix} \end{array} \right] \quad (3.7)$$

(def $s_0 = \text{def } s_1^{(k)} = 0$);

$$2) A_k(z) = \begin{bmatrix} U_k^* & & & \\ & I_{v(k)} & & \\ & & U_k^* & \\ & & & I_{v(k)} \end{bmatrix} \times \left[\begin{array}{ccc|ccc} I_m & & & \tilde{s}_0^{(k)} & \tilde{s}_1^{(k)-1} & \tilde{s}_0^{(k)} & 0 \\ & & & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \hline -z\tilde{s}_0^{(k)-1} & 0 & & I & -z\tilde{s}_1^{(k)-1} & \tilde{s}_0^{(k)} & 0 \\ 0 & 0_{v(k+1)} & & & 0 & & I_{v(k+1)} \end{array} \right] \quad (3.8)$$

(def $s_0^{(k)} = \text{def } s_1^{(k)} \geq 1$);

$$3) A_k(z) = \begin{bmatrix} U_k^* & & & \\ & I_{v(k)} & & \\ & & U_k^* & \\ & & & I_{v(k)} \end{bmatrix} \times \left[\begin{array}{ccc|ccc} \tilde{s}_0^{(k)} & 0 & & \tilde{s}_0^{(k)} & \tilde{s}_1^{(k)-1} & 0 & 0 \\ & I_{\eta(k)} & & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \hline -zI & 0 & & \tilde{s}_0^{(k)} & -z & \tilde{s}_1^{(k)-1} & 0 \\ 0 & 0_{\eta(k)} & & 0 & 0 & 0 & I_{\eta(k)} \end{array} \right] \quad (3.9)$$

(def $s_1^{(k)} > \text{def } s_0^{(k)} = \mu(k)$, $\eta(k) = v(k) + \mu(k)$).

Пусть, наконец, $k_1 < k_2 \dots < k_r$ — все такие числа, для которых $\text{def } s_1^{(k_i)} > 0$ ($i = 1, \dots, r$).

Теорема. Множество всех решений задачи S параметризуется посредством ДЛП (1.2), где

$$A(z) = \|a_{ij}(z)\|_{i,j=1}^2 = \prod_{k=0}^n A_k(z);$$

$A_k(z)$ — м.-ф., определенная формулами (3.7) — (3.9);

$$p(z) = \begin{bmatrix} \hat{p}(z) & & \\ & \delta_r & 0 \\ 0 & \dots & \delta_1 \end{bmatrix}, \quad q(z) = \begin{bmatrix} \hat{q}(z) & & \\ & \gamma_r & 0 \\ 0 & \dots & \gamma_1 \end{bmatrix}; \quad (3.10)$$

$\{\hat{p}(z), \hat{q}(z)\}$ — произвольная стильесовская пара м.-ф. размера $(m - v(n)) \times (m - v(n))$;

$$\delta_i = \begin{cases} 0_{\mu(i)}, & \text{если } \text{def } s_0^{(k_i)} = \text{def } s_1^{(k_i)} = \mu(i); \\ \begin{bmatrix} I_{\alpha(i)} \\ 0_{\beta(i)} \end{bmatrix}, & \text{если } \text{def } s_1^{(k_i)} = \alpha(i) + \beta(i) > \beta(i) = \text{def } s_0^{(k_i)}; \end{cases}$$

Независимыми параметрами в ДЛП (1.2) являются классы эквивалентности стильесовских пар м.-ф. размера $(m - \nu(n)) \times (m - \nu(n))$.

После обрамления м.-ф. $p(z)$, $q(z)$ из (3.10) матрицей подстановки $U = \begin{bmatrix} I_{m-\nu(n)} \\ V \end{bmatrix}$, где

$$V \begin{bmatrix} \delta_r & & \\ & \dots & \\ & & \delta_1 \end{bmatrix} V^* = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}; \quad V \begin{bmatrix} \gamma_r \\ \\ \\ \gamma_1 \end{bmatrix} V^* = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix},$$

приходим к теореме 1.2

Процесс, описанный в п. 3, применяется и для случая бесконечного числа моментов $\{s_i\}_{i=0}^{\infty}$. При этом, начиная с некоторого шага, размерность параметров ДЛП (1.2) стабилизируется. В частности, если эта размерность становится нулевой, то параметром ДЛП является унитарная матрица, и задача S имеет единственное решение.

Список литературы: 1. Ковалишина И. В. Аналитическая теория одного класса интерполяционных задач // Изв. АН СССР. Сер. мат. — 1981. — 279, № 6. — С. 25—80. 2. Дюкарев Ю. Н. Матричная проблема моментов Стильеса. — М., 1981. — 37 с. Деп. в ВИНТИ 22.03.81, № 2628. 3. Ахиезер Н. И. Классическая проблема моментов. — М.: Физматгиз, 1961. — 310 с. 4. Ефимов А. В., Попов В. П. J-растягивающие матрицы-функции и их роль в аналитической теории электрических цепей // Успехи мат. наук. — 1973. — 28. — № 1. — С. 65—130. 5. Крейн М. Г., Нудельман А. А. Проблема моментов Маркова и экстремальные задачи. — М.: Наука, 1973. — 551 с.

Поступила в редколлегию 21.03.86